

EXAMEN FEBRERO 2004

01) Dada la implicación $P \Rightarrow Q$, señale la afirmación correcta:

- a) "Q" es condición suficiente para "P"
- b) "P" es condición necesaria para "Q"
- c) "P" es condición suficiente para "Q"

02) Al despejar "X" en $C(AXB + XB)^t - A = I$, donde A, I + A, B son regulares, C es ortogonal y A simétrica, es:

- a) $X = B^{-1}C$; b) $X = (I + A)^{-1}C(I + A)B^{-1}$; c) $X = CB^{-1}$

03) Sea la matriz particionada $D = \begin{bmatrix} B & 0 \\ C & A \end{bmatrix}$, donde B es una matriz cuadrada de orden 2 y A cuadrada de orden "n". Señale la falsa:

- a) $|D| = |B| \cdot |A|$; b) $\text{Tr}(D) = \text{Tr}(B) + \text{Tr}(A)$
- c) Sólo una de las anteriores opciones es verdadera

04) Sea A una matriz regular de orden "n", y sea la matriz B tal que su primera fila es la suma de todas las filas de A, y las restantes son iguales a las correspondientes de A. Señale la falsa:

- a) La primera columna de B^{-1} es igual a la primera fila de A^{-1}
- b) La primera columna de B^{-1} es igual a la primera columna de A^{-1}
- c) Las anteriores son falsas

05) Si $\begin{cases} a.x + c.y + e.z = \alpha \\ b.x + d.y + f.z = \beta \end{cases}$ es incompatible, los vectores $\begin{bmatrix} a \\ b \end{bmatrix}$, $\begin{bmatrix} c \\ d \end{bmatrix}$ y $\begin{bmatrix} e \\ f \end{bmatrix}$ son:

- a) Proporcionales ; b) Un sistema generador de \mathcal{R}^2
- c) Un sistema libre de \mathcal{R}^2

06) Sean S y S' subconjuntos del espacio vectorial E tales que $S \subseteq S'$:

- a) Si S es libre, entonces S' es libre
- b) Si S' es libre, entonces S es libre
- c) Las anteriores son falsas

07) Sea $\{v_1, v_2, v_3\}$ una base del espacio vectorial E. Indique cuál de los siguientes conjuntos es base de E:

- a) $\{v_1, v_2\}$
- b) $\{v_1, \alpha v_2 + 2v_3, v_3\}$
- c) $\{v_1, v_1 + v_2, v_1 + v_3\}$

- 08) Sean $f: E \mapsto F$ y $g: F \mapsto G$ aplicaciones lineales con matrices asociadas "A" y "B" respectivamente.

$$A = \begin{bmatrix} 2 & 0 & 3 \\ 1 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & -2 \end{bmatrix}; B = \begin{bmatrix} 2 & 5 & 1 \\ 5 & 0 & 1 \\ -3 & 1 & 0 \end{bmatrix}$$

¿Cuál es la matriz asociada a $g \circ f$?

$$\text{a) } \begin{bmatrix} -5 & 13 & 2 \\ -3 & 5 & 0 \\ 11 & -2 & 1 \end{bmatrix}; \text{ b) } \begin{bmatrix} -5 & -3 & 11 \\ 13 & 5 & -2 \\ 2 & 0 & 1 \end{bmatrix}; \text{ c) } \begin{bmatrix} 9 & -4 & 4 \\ 10 & 1 & 13 \\ -5 & -1 & -9 \end{bmatrix}$$

- 09) Sean $A_{n \times n}$ una matriz con valores propios reales no diagonalizable:

- a) "A" no es semejante a una forma canónica de Jordan
- b) "A" es semejante a una matriz diagonal
- c) "A" no es simétrica

- 10) Sea $A_{3 \times 3}$ singular con traza 3, siendo $\lambda = 1$ un autovalor de ella.

- a) "A" es diagonalizable ; b) "A" no es diagonalizable
- c) No puede saberse si "A" es diagonalizable o no

- 11) Sea "Q" una forma cuadrática definida positiva. Es falso que:

- a) $Q(x) > 0, \forall x \neq 0$; b) $Q(0) > 0$; c) $Q(0) = 0$

- 12) Sea "Q" una FC con matriz asociada $A_{4 \times 4}$. Sean $\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3$ y λ_4 los autovalores de "A".

- a) Si $\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3$ y λ_4 son distintos entre sí \Rightarrow "Q" es indefinida
- b) Si $\lambda_1 \cdot \lambda_2 \cdot \lambda_3 \cdot \lambda_4 < 0 \Rightarrow$ "Q" es indefinida
- c) Si $\lambda_1 \cdot \lambda_2 \cdot \lambda_3 \cdot \lambda_4 > 0 \Rightarrow$ "Q" es definida positiva

Solución

01) La correcta es c).

02) La correcta es c).

$$\begin{aligned}C(\text{AXB} + \text{XB})^t - A &= I \Rightarrow \\ \Rightarrow C(\text{AXB} + \text{XB})^t &= A + I \Rightarrow \\ \Rightarrow (\text{AXB} + \text{XB})^t &= C^{-1}(A + I) \Rightarrow \\ \Rightarrow ((A + I)\text{XB})^t &= C^{-1}(A + I) \Rightarrow \\ \Rightarrow (\text{XB})^t(A + I)^t &= C^{-1}(A + I) \Rightarrow\end{aligned}$$

como $A + I$ es simétrica $\Rightarrow (A + I)^t = A + I$

$$\Rightarrow (\text{XB})^t = C^{-1}$$

pues C es ortogonal

$$\Rightarrow (\text{XB})^t = C^t \Rightarrow \text{XB} = C \Rightarrow X = \text{CB}^{-1}$$

03) Como a) y b) son verdaderas, la falsa es c).

04) La falsa es b).

05) Si es incompatible \Rightarrow la matriz $A = \begin{bmatrix} a & c & e \\ b & d & f \end{bmatrix}$ de los coeficientes tiene rango 1 y

la ampliada tiene rango 2. Si $\text{rg}(A) = 1 \Rightarrow \begin{bmatrix} a \\ b \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} c \\ d \end{bmatrix}$ y $\begin{bmatrix} e \\ f \end{bmatrix}$ son proporcionales.

06) La correcta es b).

07) La correcta es c).

08) La correcta es c): la matriz asociada a $g \bullet f$ es BA .

09) La correcta es c): si fuera simétrica sería diagonalizable.

10) La correcta es a): si $|A| = 0 \Rightarrow \lambda = 0$ es autovalor. Como $\lambda = 1$ también es autovalor y la suma de los autovalores coincide con la traza 3, el tercer autovalor es $\lambda = 2$. Siendo distintos los autovalores, la matriz es diagonalizable.

11) La falsa es b).

12) La correcta es b): si el producto de los cuatro autovalores es negativo \Rightarrow hay autovalores con signo distinto \Rightarrow indefinida.

TEORÍA (0'5 PUNTOS CADA UNA)

Justifique la veracidad o falsedad de las siguientes afirmaciones.

- 1) Todo vector de un espacio vectorial "E" puede expresarse de manera única como combinación lineal de los vectores de una base de "E" o sea: las coordenadas de un vector respecto de una base son únicas.
- 2) Si "A" es una matriz regular, entonces $|A^{-1}| = \frac{1}{|A|}$.
- 3) Si "A" es una matriz regular, entonces $\text{Tr}(A^{-1}) = \frac{1}{\text{Tr}(A)}$.
- 4) Si "A" es una matriz cuadrada con x^1 y x^2 dos autovectores LI, entonces "A" tiene al menos dos autovalores distintos.

Solución

- 3) Falso. Vale el contraejemplo $A = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 0 & 3 \end{bmatrix}$, pues $\text{Tr}(A) = 4$ y $\text{Tr}(A^{-1}) = 4/3$.
- 4) Falso. Vale el contraejemplo $A = \begin{bmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 2 \end{bmatrix}$.

TEORÍA (1'25 PUNTOS)

Demuestre que si "A" es una matriz simétrica, autovectores asociados a autovalores distintos son ortogonales.

EJERCICIO (1 PUNTO)

Sea el sistema

$$\begin{aligned} x_1 + 2.x_2 + 3.x_3 + 4.x_4 + \dots + n.x_n &= 0 \\ -x_1 + 3.x_3 + 4.x_4 + \dots + n.x_n &= 0 \\ -x_1 - 2.x_2 + 4.x_4 + \dots + n.x_n &= 0 \\ -x_1 - 2.x_2 - 3.x_3 + \dots + n.x_n &= 0 \\ \dots & \\ -x_1 - 2.x_2 - 3.x_3 - \dots - (n-1).x_{n-1} &= 0 \end{aligned}$$

- 1) Determine su matriz de coeficientes y calcule su determinante.
- 2) Discuta el sistema. Si tiene solución, calcúlela.

Solución

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 & 5 & \dots & n \\ -1 & 0 & 3 & 4 & 5 & \dots & n \\ -1 & -2 & 0 & 4 & 5 & \dots & n \\ -1 & -2 & -3 & 0 & 5 & \dots & n \\ -1 & -2 & -3 & -4 & 0 & \dots & n \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ -1 & -2 & -3 & -4 & -5 & \dots & 0 \end{bmatrix} \Rightarrow |A| = \begin{vmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 & 5 & \dots & n \\ 0 & 2 & 6 & 8 & 10 & \dots & 2.n \\ 0 & 0 & 3 & 8 & 10 & \dots & 2.n \\ 0 & 0 & 0 & 4 & 10 & \dots & 2.n \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 5 & \dots & 2.n \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & \dots & n \end{vmatrix} = n!$$

Sumamos la 1ª fila a cada una de las restantes filas

Como $|A| = n! \neq 0$, es $\text{rg}(A) = n$; así, el SLH dado sólo tiene la solución trivial.

EJERCICIO (1'5 PUNTOS)

Sea $A = \begin{bmatrix} 3 & 2 & 4 \\ 2 & 0 & 2 \\ 4 & 2 & 3 \end{bmatrix}$.

- 1) Calcule sus valores propios.
- 2) Determine los subespacios propios asociados a cada valor propio.
- 3) Encuentre una base de vectores propios ortogonales entre sí, y una matriz ortogonal "C" tal que $C^t A C$ sea diagonal.
- 4) Clasifique la forma cuadrática $Q(x) = x^t A x$.

EJERCICIO (0'75 PUNTOS)

Sea la forma cuadrática $5.x_1^2 + 2.x_2^2 + a.x_3^2 - 2.x_1.x_2 + 2.x_1.x_3 - 2.x_2.x_3$.

- 1) Obtenga su expresión matricial.
- 2) Determine su signo según los valores de "a".
- 3) Si $a = 0$, determine su signo restringida al subespacio $x_1 + x_2 + x_3 = 0$.